

fr

Notice de montage et d'utilisation Moteurs de protection solaire avec récepteur radio intégré

Informations importantes pour:

- l'installateur
- l'électricien
- l'utilisateur

À transmettre à la personne concernée !

Cette notice doit être conservée par l'utilisateur.



Notice de montage et d'utilisation

Sommaire

Généralités	2
Prestation de Garantie	3
Instructions de sécurité	3
Utilisation prévue	5
Montage et mise en service	5
Programmation des positions finales.....	8
Caractéristiques techniques	13
Que faire si... ?.....	13
Déclaration de conformité.....	14

Généralités

Ces moteurs tubulaires sont des équipements de qualité supérieure présentant les caractéristiques de puissance suivantes :

- **Optimisés pour la motorisation des protections solaires (pour les volets roulants utiliser les types P5/16PRF+ à R40/17C PRF+)**
- **Adapté pour les stores extérieurs et stores de vérandas.**
- **Pas de fins de course externes**
- **Pas de réglage ultérieur des positions finales : les variations de longueur de toile sont automatiquement compensées grâce à l'utilisation de systèmes de butées**
- **Adaptation optimale du couple face aux exigences mécaniques de la protection solaire**
- **Sollicitations minimisées pour les toiles et les coutures**
- **Possibilité de montage à droite ou à gauche**
- **Commande individuelle et groupée par radio.**
- **Pas de câblage jusqu'à l'interrupteur ou au relais de commande**
- **Moteur et émetteur pouvant être combinés à volonté**
- **Constitution de groupes simples**
- **Programmation et effacement des positions finales par radio**
- **Système radio « complex code » avec longueurs de codes variables jusqu'à 64 bits, autorisant théoriquement un nombre de combinaisons supérieures à un billion**
- **Possibilité de copie simple de l'émetteur**

Veuillez respecter les présentes instructions d'utilisation pour l'installation ainsi que pour le réglage du moteur.

Prestation de Garantie

Toute modification du moteur et toute installation inappropriée allant à l'encontre de cette notice et de nos autres consignes peuvent causer des blessures corporelles graves ou représenter un risque pour la santé des utilisateurs, par ex. des contusions ; c'est pourquoi toute modification de la construction ne peut être effectuée qu'après nous en avoir informés et après obtention de notre accord ; nos consignes, notamment celles de cette notice de montage et d'utilisation, doivent être impérativement respectées.

Toute modification des produits allant à l'encontre de leur utilisation conforme n'est pas autorisée.

Lorsqu'ils utilisent nos produits, les fabricants des produits finis et les installateurs doivent veiller à tenir compte et à respecter toutes les dispositions légales et administratives nécessaires, en particulier les dispositions relatives à la compatibilité électromagnétique actuellement en vigueur, notamment en ce qui concerne la production du produit fini, l'installation et le service-clientèle.

Instructions de sécurité

Ces instructions de sécurité et avertissements ont pour but de prévenir les risques et d'éviter les dommages corporels et matériels. **Conserver SVP.**



Prudence

Désigne une situation pouvant se révéler dangereuse et causer des blessures.



Attention

Désigne une situation pouvant se révéler dangereuse et causer des dommages au produit ou à des éléments situés dans son environnement.



Remarque

Astuces d'application ou autres informations utiles.



Consignes de sécurité importantes pour l'utilisateur

Prudence ! Le non-respect de ces consignes peut provoquer des blessures graves.

- **Tous les travaux et toutes les autres activités, y compris les travaux de maintenance et de nettoyage, réalisés sur les installations électriques et l'installation même, doivent être effectués uniquement par des personnes qualifiées, notamment des électriciens spécialisés.**
- **Ne pas laisser les enfants jouer avec les dispositifs de commande fixes. Mettre les dispositifs de télécommande hors de portée des enfants.**
- **Le niveau d'usure et de détérioration des installations doit être régulièrement contrôlé par une personne qualifiée.**
- **Ne pas utiliser l'appareil si une réparation ou un réglage est nécessaire.**
- **Surveiller le volet pendant qu'il est en mouvement et éloigner les personnes jusqu'à ce qu'il soit complètement fermé.**
- **Observez la zone de danger de l'installation pendant le fonctionnement.**
- **Déconnecter le store de l'alimentation électrique lorsque des opérations d'entretien, telles que le nettoyage des vitres, sont en cours dans le voisinage.**
- **Veillez à conserver une distance suffisante (au moins 40 cm) entre les pièces mobiles et les objets avoisinants.**
- **Éliminez ou sécurisez les points d'écrasement et de cisaillement.**



Notice de montage et d'utilisation



Consignes de sécurité importantes pour le montage et la mise en service

Prudence ! Le non-respect de ces consignes peut provoquer des blessures graves.

- Les consignes de sécurité de la norme EN 60335-2-97 doivent être respectées. Notez que ces consignes de sécurité ne sont en aucun cas exhaustives car cette norme ne peut recenser toutes les sources de danger. Par exemple, la construction du produit motorisé, le comportement du moteur lorsqu'il est installé ou l'application du produit fini dans le domaine d'utilisation de l'utilisateur final ne peuvent pas être pris en compte par le fabricant du moteur.
Pour toute question ou en cas d'incertitude concernant les consignes de sécurité mentionnées dans la norme, adressez-vous au fabricant du produit partiel ou du produit fini correspondant.
- Tous les travaux et toutes les autres activités, y compris les travaux de maintenance et de nettoyage, réalisés sur les installations électriques et l'installation même, doivent être effectués uniquement par des personnes qualifiées, notamment des électriciens spécialisés.
- Pendant le fonctionnement des installations et appareils électriques ou électroniques, certains composants, tels que le bloc d'alimentation, sont soumis à une tension électrique dangereuse. Toute intervention par des personnes non qualifiées ou tout non-respect des avertissements peut causer des blessures corporelles ou des dommages matériels.
- Prudence lors de tout contact avec le moteur tubulaire. Celui-ci peut en effet chauffer pendant le fonctionnement pour des raisons liées à sa technologie.
- Respectez toutes les normes et prescriptions en vigueur pour l'installation électrique.
- Seuls les pièces de rechange, les outils et les dispositifs accessoires autorisés par le fabricant du moteur doivent être utilisés.
- En utilisant des produits tiers non agréés ou en modifiant l'installation et ses accessoires, vous mettez en danger votre sécurité et celle de tiers ; c'est pourquoi l'utilisation de produits d'autres marques non agréés ou les modifications pour lesquelles nous n'avons pas été concertés et que nous n'avons pas permises ne sont pas autorisées. Nous déclinons toute responsabilité pour les dommages dus au non-respect de cette consigne.
- Avant d'installer la motorisation, enlevez tous les câbles inutiles et mettez hors service tout équipement qui n'est pas nécessaire pour un fonctionnement motorisé.
- Montez les dispositifs de commande à portée de vue du produit motorisé, mais éloignés des pièces mobiles, à une hauteur supérieure à 1,5 m.
- Les dispositifs de commande fixes doivent être installés de manière visible.
- Veillez à conserver une distance suffisante entre les pièces mobiles et les objets avoisinants.
- Les caractéristiques du produit motorisé doivent être compatibles avec le couple assigné et la durée de fonctionnement assignée.
- Vous trouverez les caractéristiques techniques (couple nominal, durée de fonctionnement) sur la plaque signalétique du moteur tubulaire.
- Les pièces mobiles du moteur doivent être montées à plus de 2,5 m du sol ou de tout autre plan donnant accès au moteur.
- Éliminez ou sécurisez les points d'écrasement et de cisaillement.
- Lors de l'installation du moteur, prévoyez un système de coupure du réseau sur tous les pôles avec une largeur d'ouverture de contact d'au moins 3 mm par pôle (EN 60335).
- Réglez/Programmez correctement les positions de fin de course après la mise en service pour garantir le fonctionnement sûr de l'installation.
- En cas d'endommagement éventuel du câble moteur, seul le fabricant est autorisé à en effectuer le remplacement.
- Ne transportez jamais le moteur par le câble de connexion.
- Les moteurs équipés d'un câble H05VV-F ne doivent être installés qu'en intérieur.
- Pour l'accouplement du moteur avec l'arbre utilisez exclusivement les composants figurant dans le catalogue d'accessoires mécaniques en vigueur du fabricant du moteur. Montez-les conformément aux indications du fabricant.
- Assurez-vous de la fixation sûre des raccords encliquetables et des vis des supports.
- Lorsque le moteur pour tabliers/toiles est installé dans une zone indiquée spécifiquement (par ex. issues de secours, zones dangereuses, zones de sécurité), respectez toutes les normes et prescriptions en vigueur correspondantes.

Utilisation prévue

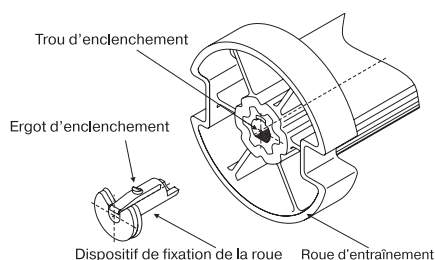
Les moteurs tubulaires P3/30PSF à P9/16PSF sont conçus exclusivement pour les stores, les screens et les protections solaires de vérandas. L'utilisation dans des installations couplées est seulement possible si toutes les parties de l'installation fonctionnent de manière synchrone et atteignent la position finale au même moment.

Toutes les autres applications, utilisations et modifications ne sont pas autorisées pour des raisons de sécurité dans le but de protéger l'utilisateur et les tiers car elles pourraient entraver la sécurité de l'installation et ainsi présenter un risque de dommages corporels et matériels. BECKER-Antriebe GmbH décline toute responsabilité pour les dommages dus au non-respect de cette consigne. Les indications de cette notice d'utilisation doivent être impérativement respectées lors du fonctionnement de l'installation ou de sa mise en service. BECKER-Antriebe GmbH décline toute responsabilité pour les dommages dus à une utilisation inappropriée.

Montage et mise en service

1

Dispositif de fixation



Montage du moteur tubulaire



Prudence

Les branchements électriques ne doivent être exécutés que par un électricien professionnel. Avant le montage, il convient de mettre l'alimentation hors tension. Veuillez remettre les instructions de raccordement jointes à l'électricien assurant l'installation. L'isolation de l'antenne ne doit en aucun cas être endommagée. L'antenne véhicule le potentiel du réseau.

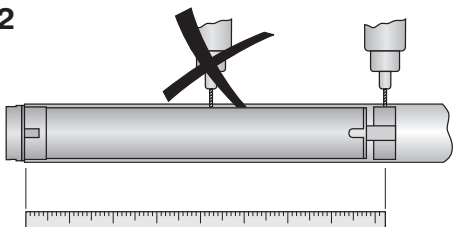
Veillez respecter les points suivants lors du montage du moteur :



Attention

Le moteur ne doit être combiné avec l'élément à entraîner que par les accessoires que vous trouvez dans le catalogue Becker en vigueur sur les accessoires mécaniques.

2

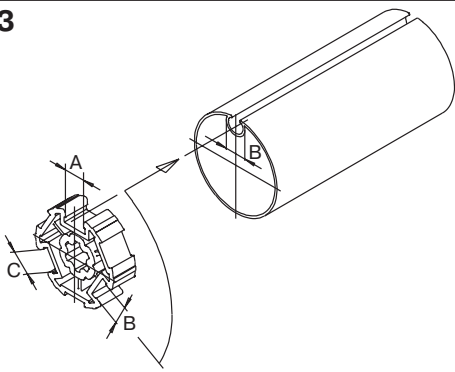


1) Montage de la roue et de son dispositif de fixation:

Le sens d'insertion du dispositif de fixation de la roue est imposé par sa forme. Veiller à ce que l'ergot soit correctement enclenché quand vous introduisez le dispositif de fixation. Un clic doit être perceptible. Tirer sur la roue et s'assurer que le dispositif de fixation est bien fixé (fig. 1).

2) Avant le montage dans l'arbre, relever la côte entre l'extrémité de l'arbre et le centre de la roue d'entraînement, puis la marquer sur l'arbre (fig. 2).

3

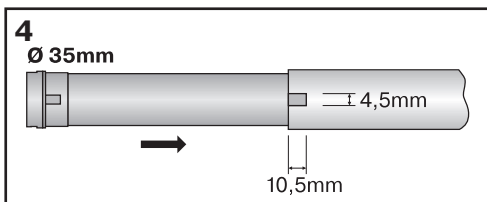


3) Tubes à profil:

Les tolérances des largeurs dans différents tubes peuvent être compensées avec certaines roues par rotation de la roue pour l'amener dans une autre rainure. Ces rainures ont des dimensions différentes et permettent un montage bien ajusté du moteur (fig. 3).

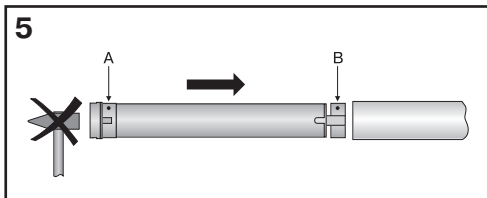


Notice de montage et d'utilisation



4) Tubes lisses:

Retirer d'abord le tube côté moteur pour pouvoir insérer l'ergot de la roue dans l'arbre. L'ergot de la roue ne doit pas avoir de jeu par rapport au tube (fig. 4). Lorsque les couronnes ne possèdent pas d'ergot d'entraînement, le tube doit être raccordé à la couronne à l'aide d'une vis à tôle 4,8 x 10 mm.



5) Monter le moteur en utilisant la couronne correspondante (A) et la roue (B). Insérez le moteur tubulaire dans l'arbre, avec la couronne et la roue pré montées. Veiller à ce que la couronne et la roue soient correctement logées dans l'arbre (fig.5)

Raccorder toujours la roue du moteur tubulaire à l'arbre en procédant comme suit:

Ø du moteur [mm]	Ø de l'arbre [mm]	Couple maxi [Nm]	Vis de fixation pour roues (4 unités)
Ø 35	roue plastique 40 mm	13	vis à tête conique ST 4,8 x 10 DIN 7982

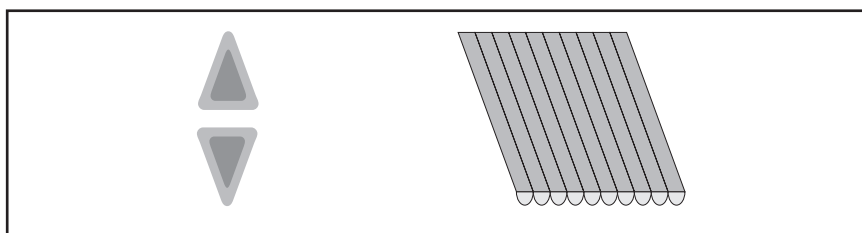
Le fabricant du moteur recommande de visser également le contre-suppport sur l'arbre d'enroulement.



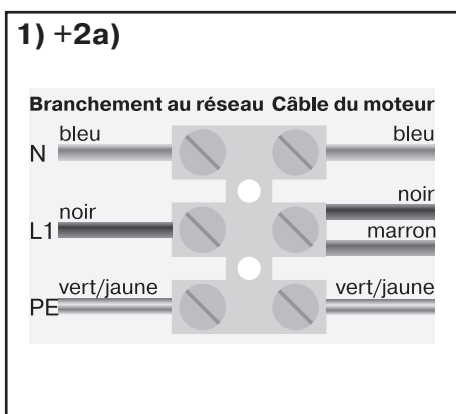
Attention

Lors du perçage de l'arbre d'enroulement, veiller à ne jamais percer dans la zone du moteur tubulaire! Ne jamais cogner sur le moteur tubulaire et veiller à ne pas le laisser tomber lors de son introduction dans l'arbre d'enroulement (fig. 2 et 5)!

Lors du montage de la protection solaire, veiller toujours à ce que le câble de raccordement du moteur et l'antenne ne puissent pas être endommagés ou coincés pendant le fonctionnement de l'installation.



Action	Réaction
--------	----------



1) Branchement du moteur tubulaire

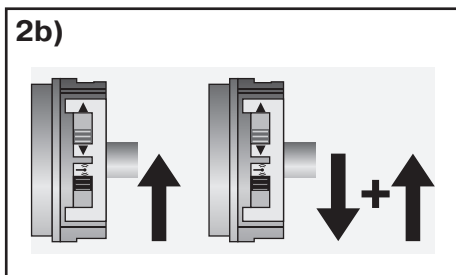
Brancher le moteur tubulaire à l'alimentation électrique.

2) Amener le moteur tubulaire en mode apprentissage

2a) Amener le moteur tubulaire en mode apprentissage par mise sous tension.

Effectuer maintenant la mise sous tension. Le moteur tubulaire passe en mode apprentissage pendant 3 minutes.

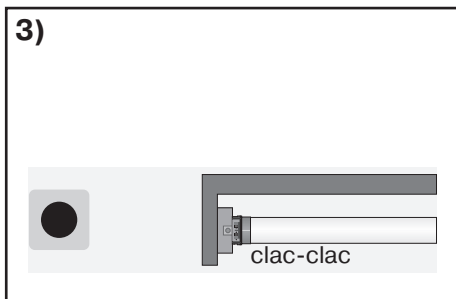
Remarque
 S'il convient de brancher en parallèle plusieurs moteurs tubulaires, vous avez la possibilité de sortir l'un des moteurs tubulaires du mode apprentissage en faisant glisser le commutateur radio vers la position externe après la mise en circuit. Si le commutateur radio se trouve déjà dans cette position, il convient de le faire glisser vers l'intérieur, puis de le ramener en position extérieure.



2a) Amener le moteur tubulaire en mode apprentissage à l'aide du commutateur radio

Faire glisser le commutateur radio en position intérieure. Si le commutateur radio se trouve déjà dans cette position, le déplacer vers l'extérieur et le ramener de nouveau en position intérieure.

Le moteur tubulaire passe en mode apprentissage pendant une durée de 3 minutes.

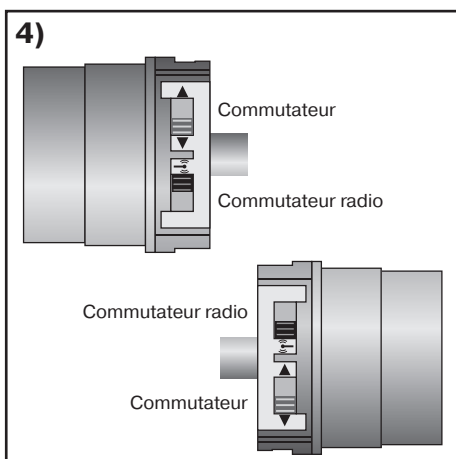


3) Apprentissage de l'émetteur maître

Remarque
 Respecter les instructions du mode d'emploi de l'émetteur. Si l'apprentissage d'un émetteur a déjà été effectué dans le récepteur, il convient d'appuyer sur la touche apprentissage pendant 10 secondes.

Appuyer sur la touche apprentissage pendant 3 secondes au cours de la phase d'apprentissage.

L'acquiescement s'est effectuée par un « clac-clac » du moteur tubulaire. Ceci a pour effet de terminer la procédure d'apprentissage



4) Contrôle de l'affectation du sens de rotation

Appuyer sur la touche entrée ou sortie

Le store se déplace dans la direction souhaitée
 => L'affectation du sens de rotation est OK

Si le store se déplace dans la mauvaise direction, il convient de modifier l'affectation du sens de rotation.

Procéder de la manière suivante :

Déplacer le commutateur dans la position opposée

L'affectation du sens de rotation est modifiée.
 Vérifier de nouveau l'affectation du sens de rotation.

Programmation des positions finales

5) Il y a 2 possibilités programmer les positions finales:

a) Avancée et point haut sans butée

b) Avancée sans butée et point haut avec butées

La position finale est enregistrée lorsque le moteur s'est coupé automatiquement à la position désirée et que la position a été atteinte 3 fois.



Remarque

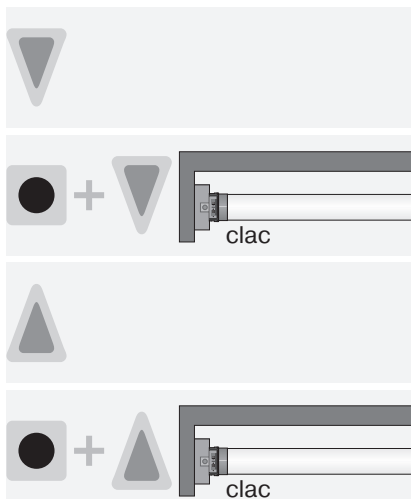
La programmation des positions finales ne peut être effectuée que par l'intermédiaire des émetteurs maîtres. Le moteur tubulaire se déplace en position finale en marche automatique.

Au cas où un obstacle provoquerait l'arrêt prématuré du moteur tubulaire lors du mouvement de sortie/reentrée, il est possible de dégager l'obstacle en effectuant un mouvement de sortie/reentrée, de l'éliminer et de programmer la position finale désirée.

Action

Réaction

5a)



5a) Avancée et point haut sans butée



Remarque

Dans ce réglage de position finale, il n'y a pas de compensation de la longueur déployée du store.

Accéder à la position d'avancée désirée.

Appuyer d'abord sur la touche d'apprentissage puis dans un délai de 3 secondes également sur la touche « sortie » et maintenir les deux touches enfoncées.

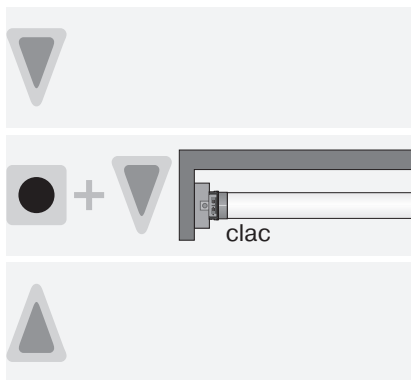
Accéder ensuite à la position finale de fermeture désirée.

Appuyer d'abord sur la touche d'apprentissage puis dans un délai de 3 secondes également sur la touche « fermeture » et maintenir les deux touches enfoncées.

L'acquiescement s'effectue par un « clac » du moteur tubulaire.

L'acquiescement s'effectue par un « clac » du moteur tubulaire. Les positions finales sont programmées.

5b)



5b) Avancée sans butée et point haut avec butées

Accéder à la position d'avancée désirée.

Appuyer d'abord sur la touche d'apprentissage puis dans un délai de 3 secondes également sur la touche « sortie » et maintenir les deux touches enfoncées.

Ensuite il convient de déplacer le store jusqu'à venir contre la butée permanente.

L'acquiescement s'effectue par un « clac » du moteur tubulaire.

Le moteur tubulaire s'arrête automatiquement. Les positions finales sont programmées.

Action

Réaction

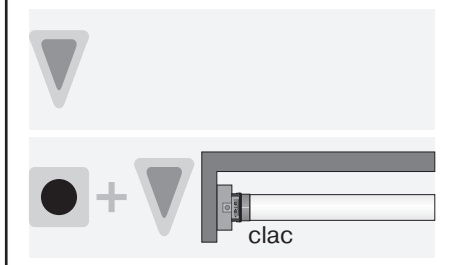
6) Modification des positions finales programmées



Remarque

La modification des positions finales programmées ne peut s'effectuer que par l'intermédiaire de l'émetteur maître.

6a)



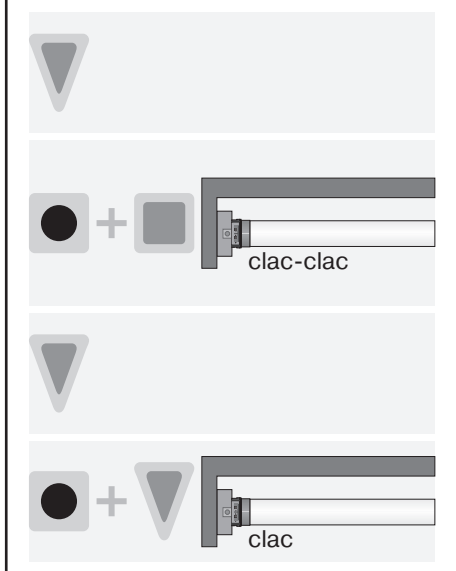
6a) Réduction de la course de déplacement (la position finale désirée se situe au sein de la plage de déplacement possible)

Accéder à la nouvelle position d'avancée désirée.

Appuyer d'abord sur la touche d'apprentissage puis dans un délai de 3 secondes également sur la touche « sortie » pour l'avancée ou sur la touche « fermeture » pour la position finale de fermeture et maintenir les deux touches enfoncées.

L'acquiescement s'effectue par un « clac » du moteur tubulaire. La nouvelle position finale a été mémorisée.

6b)



6b) Extension de la course de déplacement (la position finale désirée se situe en dehors de la plage de déplacement possible)

Accéder à la position finale que vous souhaitez changer hors de la zone de déplacement.

Appuyer d'abord sur la touche d'apprentissage puis dans un délai de 3 secondes également sur la touche « stop » et maintenir les deux touches enfoncées pendant 10 secondes.

L'acquiescement s'effectue par un « clac-clac » du moteur tubulaire. La position finale est effacée.

Accéder à la nouvelle position finale désirée.

Appuyer d'abord sur la touche d'apprentissage puis dans un délai de 3 secondes également sur la touche « sortie » pour la position finale de sortie ou sur la touche « fermeture » pour la position finale de fermeture et maintenir les deux touches enfoncées.

L'acquiescement s'effectue par un « clac » du moteur tubulaire. La nouvelle position finale a été mémorisée.

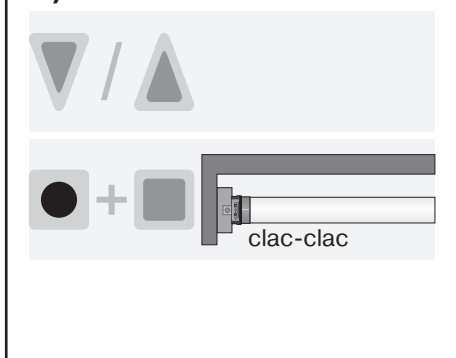
7) Effacement des positions finales



Remarque

L'effacement des positions finales programmées ne peut s'effectuer que par l'intermédiaire de l'émetteur maître.

7a)



7a) Effacement d'une position finale

Accéder à la position finale à effacer

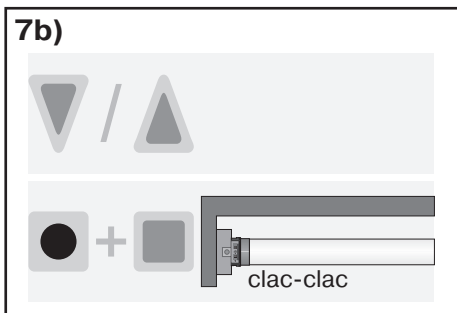
Appuyer d'abord sur la touche d'apprentissage puis dans un délai de 3 secondes également sur la touche « stop » et maintenir les deux touches enfoncées pendant 10 secondes.

L'acquiescement s'effectue par un « clac-clac » du moteur tubulaire. La position finale est effacée.



Notice de montage et d'utilisation

Action	Réaction
--------	----------



7b) Effacement des deux positions finales

Amener le store entre les positions finales

Appuyer d'abord sur la touche d'apprentissage puis dans un délai de 3 secondes également sur la touche « stop » et maintenir les deux touches enfoncées pendant 10 secondes.

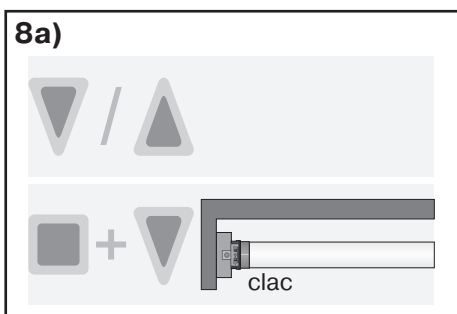
L'acquittement s'effectue par un « clac-clac » du moteur tubulaire. Les positions finales sont effacées.

8) Position intermédiaire I dans le sens de la descente



Remarque

La position intermédiaire I est une position du store pouvant être choisie librement entre les deux positions finales. Les deux positions finales doivent être programmées avant de déterminer la position intermédiaire I.

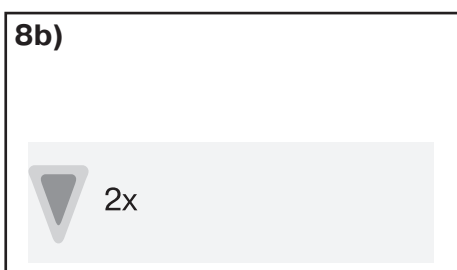


8a) Détermination de la position intermédiaire I

Amener le store dans la position intermédiaire I souhaitée

Appuyer d'abord sur la touche « stop », puis dans un délai de 3 secondes également sur la touche « sortie » et maintenir les deux touches enfoncées.

L'acquittement s'effectue par un « clac » du moteur tubulaire. La position intermédiaire I a été mémorisée.



8b) Accéder à la position intermédiaire I

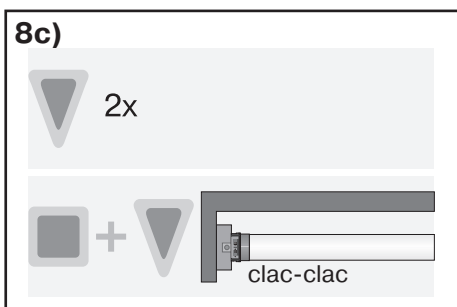


Remarque

Il convient d'accéder à la position intermédiaire I à partir de la position finale de fermeture.

Appuyer deux fois sur la touche « sortie » dans un délai d'une seconde.

Le store se déplace à la position intermédiaire I.



8c) Effacement de la position intermédiaire I

Amener le store sur la position intermédiaire I

Appuyer d'abord sur la touche « stop » puis dans un délai de 3 secondes également sur la touche de « sortie » et maintenir les deux touches enfoncées.

L'acquittement s'effectue par un « clac-clac » du moteur tubulaire. La position intermédiaire I a été effacée.

Action

Réaction

9) Position intermédiaire II dans le sens de la montée



Remarque

Cette fonction permet de déplacer le store de la position d'avancée à la position intermédiaire II. Les deux positions finales doivent avoir été programmées avant d'effectuer le réglage de la position intermédiaire II.

9a)



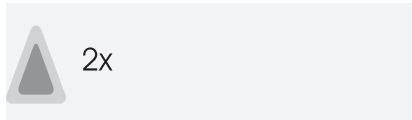
9a) Réglage de la position intermédiaire II

Amener le store sur la position intermédiaire II souhaitée.

Appuyer d'abord sur la touche « stop » puis dans un délai de 3 secondes également sur la touche de « fermeture » et maintenir les deux touches enfoncées.

L'acquiescement s'effectue par un « clac » du moteur tubulaire. La position intermédiaire II a été mémorisée.

9b)



9b) Accéder à la position intermédiaire II

Appuyer deux fois sur la touche « fermeture » dans un délai d'une seconde. Le store se déplace à la position inter-

médiaire II.

9c) Effacement de la position

9c)



intermédiaire II



Remarque

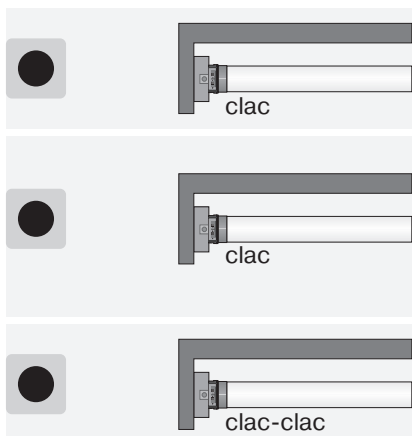
Il convient d'accéder à la position intermédiaire I à partir de la position finale de fermeture.

Amener le store sur la position intermédiaire II.

Appuyer d'abord sur la touche « stop » puis dans un délai de 3 secondes également sur la touche de « fermeture » et maintenir les deux touches enfoncées.

L'acquiescement s'effectue par un « clac-clac » du moteur tubulaire. La position intermédiaire II a été effacée.

10)



10) Programmation d'émetteurs supplémentaires



Remarque

Il est possible, outre l'émetteur maître, de programmer (apprentissage) jusqu'à 15 émetteurs supplémentaires dans le moteur tubulaire.

Veillez programmer les positions finales avant que vous programmiez le capteur radio-vent-solaire.

Appuyer sur la touche d'apprentissage de l'émetteur maître programmé au point 3) pendant une durée de 3 secondes.

L'acquiescement s'effectue par un « clac » du moteur tubulaire.

Appuyer maintenant sur la touche d'apprentissage d'un nouvel émetteur qui n'est pas encore connu du moteur tubulaire, pendant 3 secondes. Ceci a pour effet d'activer la mémoire du moteur tubulaire pour un nouvel émetteur pendant une durée de 3 minutes.

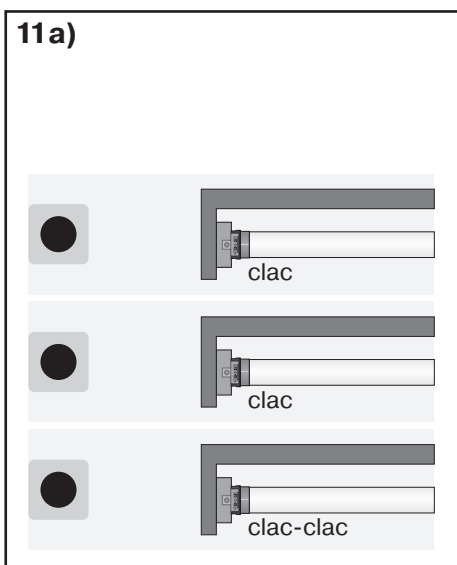
L'acquiescement s'effectue par un « clac » du moteur tubulaire.

Appuyer maintenant de nouveau sur la touche du nouvel émetteur à programmer pendant une durée de 3 secondes.

L'acquiescement s'effectue par un « clac-clac » du moteur tubulaire. Le nouvel émetteur est désormais programmé.



Notice de montage et d'utilisation



11) Effacement d'émetteurs

11a) Effacement d'un émetteur

Remarque
L'émetteur maître programmé au point 3) ne peut pas être effacé. Ce dernier peut seulement être écrasé (cf. point 12).

Appuyer sur la touche d'apprentissage de l'émetteur maître pendant 3 secondes

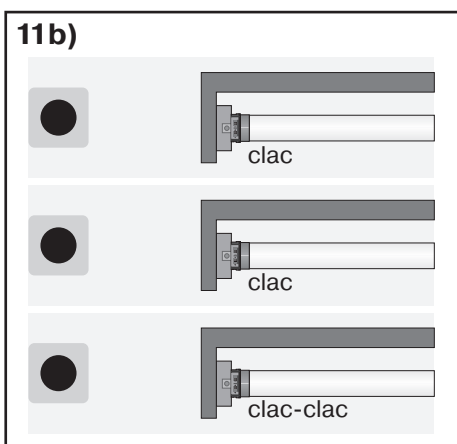
L'acquiescement s'effectue par un « clac » du moteur tubulaire.

Appuyer maintenant sur la touche d'apprentissage de l'émetteur à effacer pendant 3 secondes

L'acquiescement s'effectue par un « clac » du moteur tubulaire.

Appuyer encore une fois sur la touche d'apprentissage de l'émetteur maître pendant 10 secondes

L'acquiescement s'effectue par un « clac-clac » du moteur tubulaire.
 L'émetteur a été effacé du moteur tubulaire.



11b) Effacer tous les émetteurs (à l'exception de l'émetteur maître)

Appuyer sur la touche d'apprentissage de l'émetteur maître pendant 3 secondes

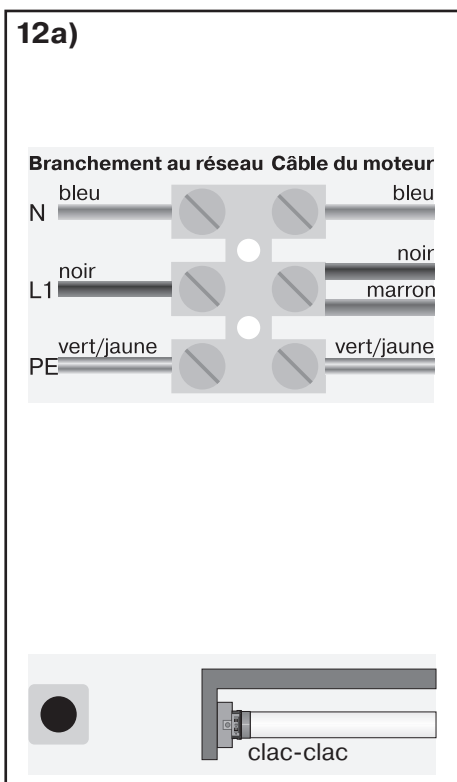
L'acquiescement s'effectue par un « clac » du moteur tubulaire.

Appuyer une nouvelle fois sur la touche d'apprentissage de l'émetteur maître pendant 3 secondes

L'acquiescement s'effectue par un « clac » du moteur tubulaire.

Appuyer encore une fois sur la touche d'apprentissage de l'émetteur maître pendant 10 secondes

L'acquiescement s'effectue par un « clac-clac » du moteur tubulaire.
 Tous les émetteurs (sauf l'émetteur maître) ont été effacés du récepteur.



12) Écraser maître

Il y a deux manières d'écraser le maître :

- Amener le moteur tubulaire en mode d'apprentissage par mise sous tension.
- Amener le moteur tubulaire en mode d'apprentissage par l'intermédiaire du commutateur radio

12a) Amener le moteur tubulaire en mode d'apprentissage par sous tension.

Mettre l'alimentation électrique du moteur tubulaire hors circuit et la remettre après 5 secondes.

Le moteur tubulaire passe en mode apprentissage pendant 3 minutes.

Remarque
Afin que le nouvel émetteur maître soit désormais programmé dans le moteur tubulaire souhaité, tous les autres moteurs tubulaires reliés à la même tension d'alimentation, doivent être mis hors mode d'apprentissage. Après la remise en circuit de la tension, il convient d'exécuter avec l'émetteur de ces moteurs tubulaires une commande de déplacement ou d'arrêt ou de déplacer les commutateurs radio de l'intérieur de l'extérieur. Si le commutateur radio se trouve déjà dans cette position, il convient de le déplacer vers l'intérieur et de le ramener en position extérieure.

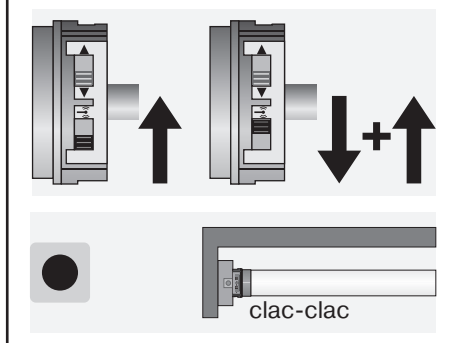
Appuyer maintenant sur la touche d'apprentissage du nouvel émetteur maître pendant 10 secondes

L'acquiescement s'effectue par un « clac-clac » du moteur tubulaire.
 Le nouvel émetteur maître a désormais été programmé et l'ancien émetteur maître a été effacé.

Action

Réaction

12b)



12b) Amener le moteur tubulaire en mode d'apprentissage par l'intermédiaire du commutateur radio

Déplacer le commutateur radio sur la position intérieure. Si le commutateur radio se trouve déjà dans cette position, il convient de le glisser vers l'extérieur et de le ramener de nouveau sur la position intérieure.

Le moteur tubulaire passe en mode apprentissage pendant 3 minutes.

Il convient maintenant appuyer sur la touche apprentissage du nouvel émetteur maître pendant 10 secondes

L'acquiescement s'effectue par un « clac-clac » du moteur tubulaire. Le nouvel émetteur maître a été programmé et l'ancien émetteur maître a été effacé.

Caractéristiques techniques

Type	P3/30PSF	P5/20PSF	P5/30PSF	P9/16PSF
Couple nominal (Nm)	3	5	5	9
Vitesse de sortie (min ⁻¹)	30	20	30	16
Plage des commutateurs de fin de course	64 tours			
Tension d'alimentation	230V/50Hz			
Puissance connectée (W)	85	115	115	110
Intensité nominale (A)	0,36	0,47	0,47	0,47
Mode opératoire	S2 4 Min.			
Indice de protection	IP 44			
Diamètre minimal du tube	37			
Fréquence	868,3 MHz			

Que faire si... ?

Anomalie	Cause	Mesure à prendre
Le moteur tubulaire ne marche pas	<ol style="list-style-type: none"> 1. Pas d'émetteur programmé 2. L'émetteur est hors de la portée du moteur tubulaire. 3. L'émetteur a été utilisé plusieurs fois hors de la portée du moteur tubulaire. 4. Les piles ont été mal mises dans l'émetteur ou elles sont vides. 5. Le branchement électrique n'est pas correct. 6. Le moteur a été trop sollicité. 	<ol style="list-style-type: none"> 1. Programmer un nouvel émetteur. 2. Amener l'émetteur dans les limites de la portée du moteur tubulaire. 3. Activer au moins 5 fois la touche de mouvement ou la touche stop de l'émetteur. 4. Mettre les piles correctement en place ou utiliser de nouvelles piles. 5. Contrôler le branchement électrique. 6. Attendre 5 à 10 minutes.
Il n'est pas possible de régler l'affectation du sens de marche sur le moteur tubulaire.	Des positions finales sont mémorisées dans le moteur tubulaire.	Démarrer le moteur tubulaire via un ordre de mouvement ou un ordre stop. Effacer ensuite la position finale programmée à l'aide de la touche PROG et de la touche STOP.
L'attribution du sens de rotation après l'effacement des positions finales est incorrecte.	L'interrupteur du sens de rotation n'est pas placé dans la bonne position.	Placez l'interrupteur du sens de rotation dans la position opposée.
Le moteur tubulaire s'arrête au hasard. Une poursuite de la course dans ce sens n'est pas possible.	<ol style="list-style-type: none"> 1. Le moteur tubulaire a reconnu une augmentation de la charge. 2. Le moteur tubulaire est surchargé. 	<ol style="list-style-type: none"> 1. Faire un court mouvement dans le sens opposé et continuer ensuite dans le sens désiré. 2. Utiliser des moteurs tubulaires avec un couple plus fort.

Déclaration de conformité

BECKER-ANTRIEBE GMBH
Friedrich-Ebert-Str. 2-4
35764 Sinn, Allemagne



BECKER

- Original -

Déclaration de conformité CE selon la Directive 2006/42/CE relative aux machines

Document n°/ Mois . Année : **K004/02.12**

Par la présente, nous certifions que la série de produits ci-après

Désignation du produit : **Moteur de volet roulant avec récepteur radio intégré**
Désignation des types : **R8/17.F., R12/17.F., R20/17.F., R30/17.F., R40/17.F., R50/11.F.,
R40/17.F. (37Nm),
P3/30.F., P5/16.F., P5/20.F., P5/30.F., P9/16.F.,
L44/14.F., L50/17.F., L60/11.F., L60/17.F., L70/17.F., L80/11.F.,
L80/17.F., L120/11.F.**

Numéros de série : à partir de **120800001**

est conforme aux dispositions pertinentes des directives suivantes :

Directive relative aux machines (2006/42/CE)

Directive R&TTE (1999/5/CE)

En outre, les objectifs de sécurité prévus par la **directive basse tension 2006/95/CE** ont été respectés conformément à l'annexe I, point 1.5.1 de la directive 2006/42/CE.

Normes harmonisées appliquées :

EN 60335-1:2010	Sécurité des appareils électrodomestiques et analogues
EN 60335-2-97:2010	Règles particulières pour les motorisations de volets, stores, rideaux et équipements enroulables analogues
ETSI EN 301489-1:2011	Compatibilité électromagnétique et spectre radioélectrique (ERM) – Compatibilité électromagnétique (CEM) pour les équipements de communication et services radio Partie 1 : Exigences techniques communes
ETSI EN 301489-3:2002	Partie 3 : Conditions particulières pour les appareils à faible portée (SRD) fonctionnant sur des fréquences comprises entre 9 kHz et 40 GHz
EN 61000-6-3:2007	CEM – Norme sur l'émission pour les environnements résidentiels, commerciaux et de l'industrie légère
EN 14202:2004	Stores extérieurs et fermetures pour baies équipées de fenêtres – Aptitude à l'emploi des actionneurs électriques tubulaires ou carrés – Exigences et méthodes d'essais

Responsable de la constitution du dossier technique :
Becker-Antriebe GmbH, Friedrich-Ebert-Str. 2-4, 35764 Sinn, Allemagne

Déclaration de conformité établie à :

Sinn, da. 9.2.2012
Lieu, date


D. Fuchs, Direction

La présente déclaration atteste de la conformité avec les directives mentionnées, mais ne constitue pas une garantie de caractéristiques.
Les consignes de sécurité contenues dans la documentation technique jointe au produit doivent impérativement être observées.

2010-300 259 of 03/12



BECKER